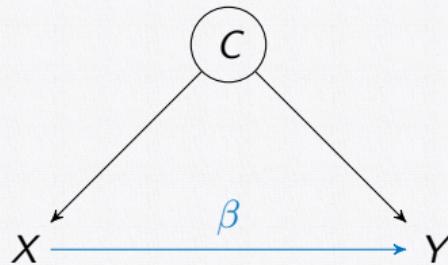


混杂因素的定义与识别

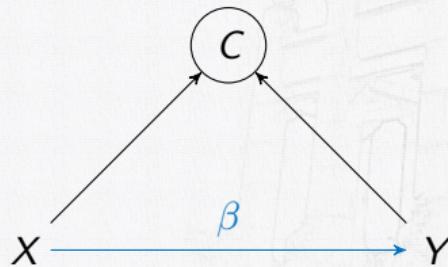
战义强

公共卫生学院（深圳）
中山大学

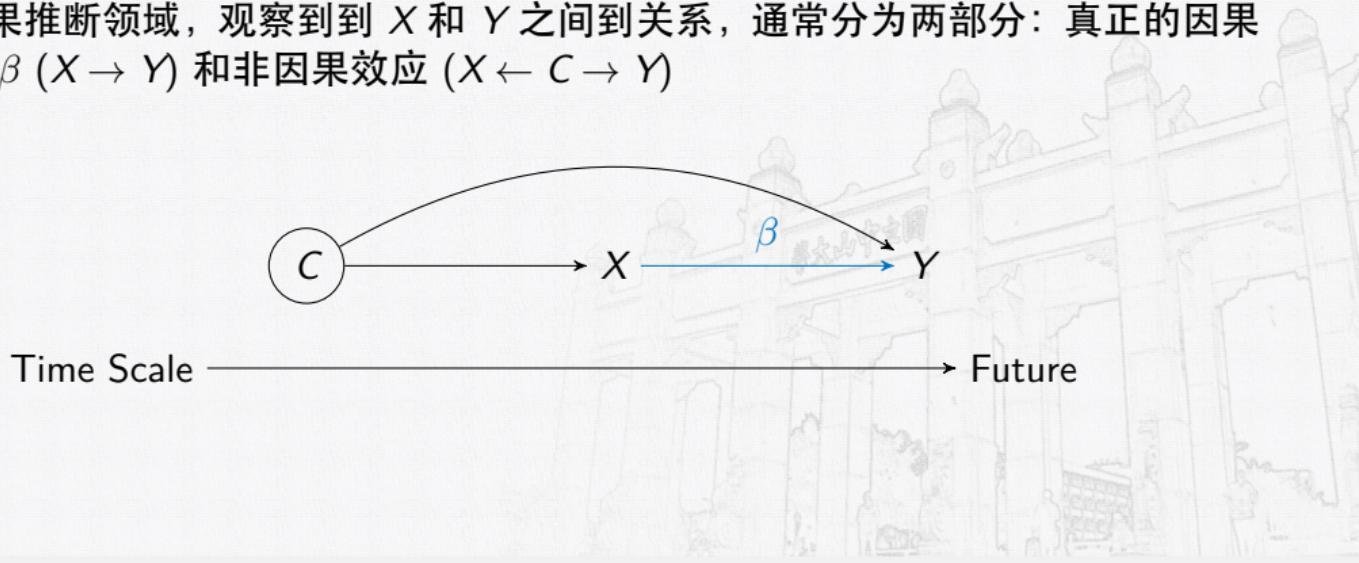
2025 年春



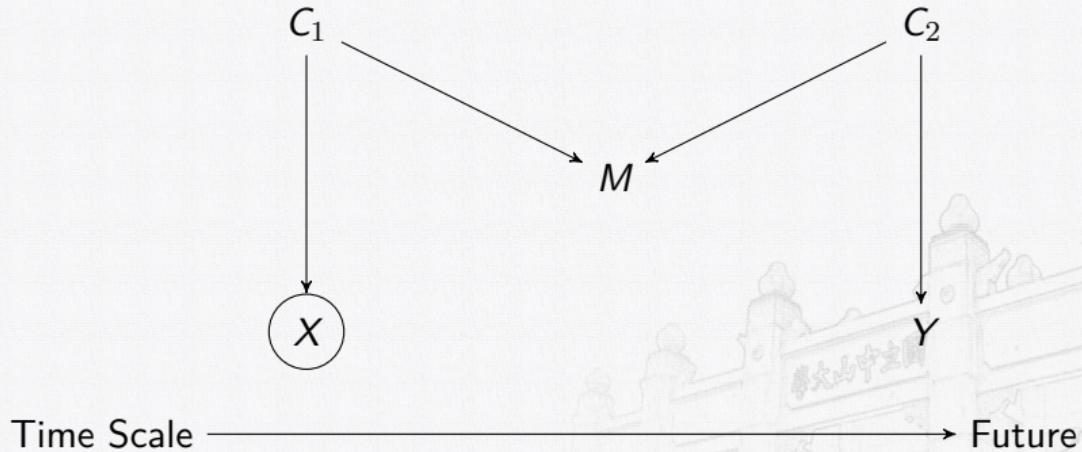
- ▶ C 与 X 有关
- ▶ C 与 Y 有关
- ▶ C 不是 X 和 Y 的中介因子

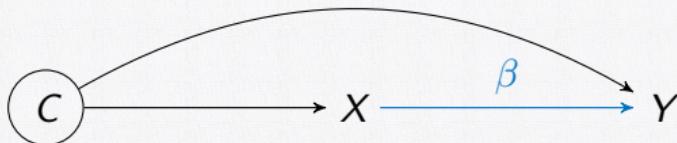


- ▶ 混杂是一种系统偏倚 bias，其歪曲了暴露和结局之间关系的真实联系
- ▶ 混杂又被称为共同的病因 common (shared) cause.
- ▶ 导致混杂的变量称为混杂因素 confounders.
- ▶ 在因果推断领域，观察到到 X 和 Y 之间的关系，通常分为两部分：真正的因果效应 β ($X \rightarrow Y$) 和非因果效应 ($X \leftarrow C \rightarrow Y$)



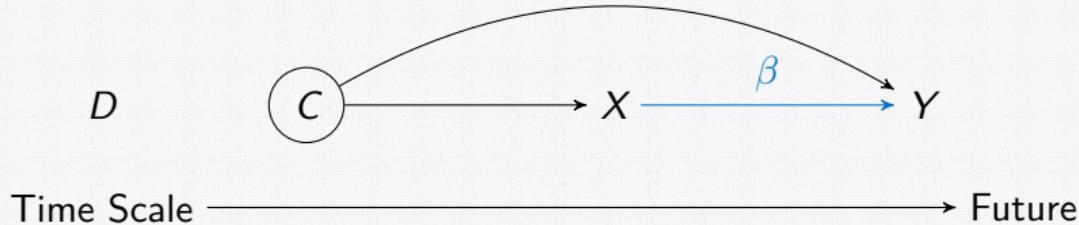
混杂 & 混杂因素



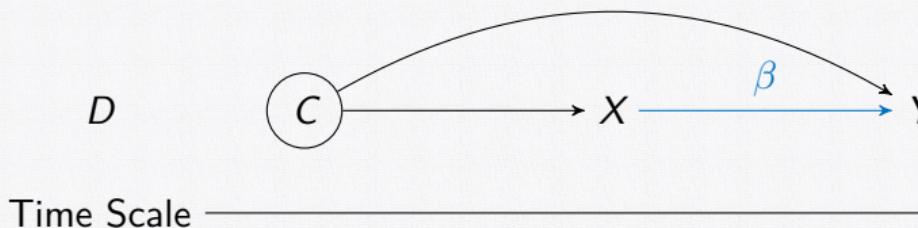


Time 时间轴 → 将来

- ▶ DAG 单向无环图可以用来辅助确定哪些因素是混杂因素（哪些因素需要在模型中进行调整）
- ▶ 它以图形的形式展示了潜在的因果结构（因果链）
- ▶ 在变量选择方面，DAG 已经植入了我们的先验认知（既往知识）

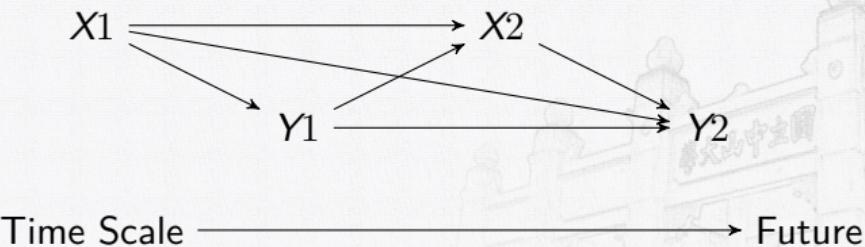


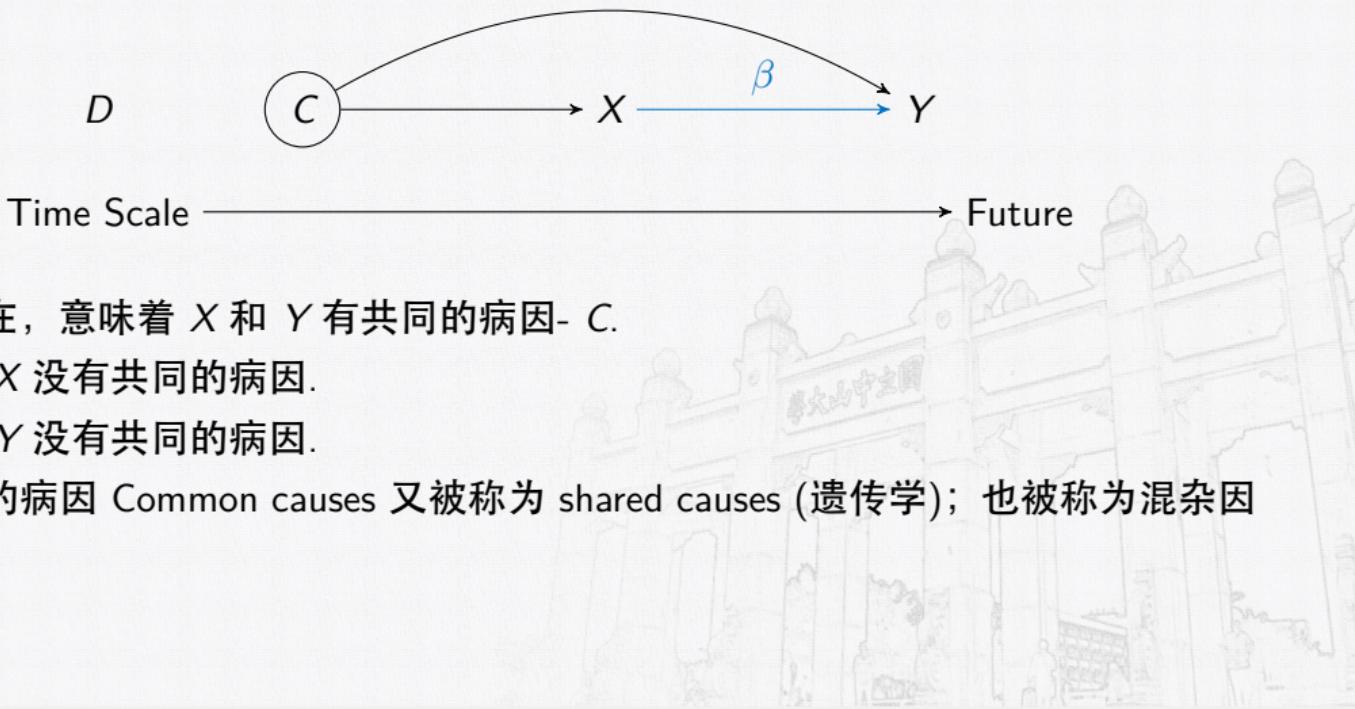
- ▶ 箭头 arrow: 每个箭头代表一个因果效应；如果没有画箭头，就代表没有因果效应
- ▶ 单向 Directed: 两个变量（节点 node）之间连线的箭头，代表因果关系的方向
- ▶ 无环 Acyclic: 从某一个变量（节点 node）沿着箭头方向往前走，永远不会再返回到这个变量（节点 node）；过去影响将来，但是将来不影响过去（时间轴往前走）

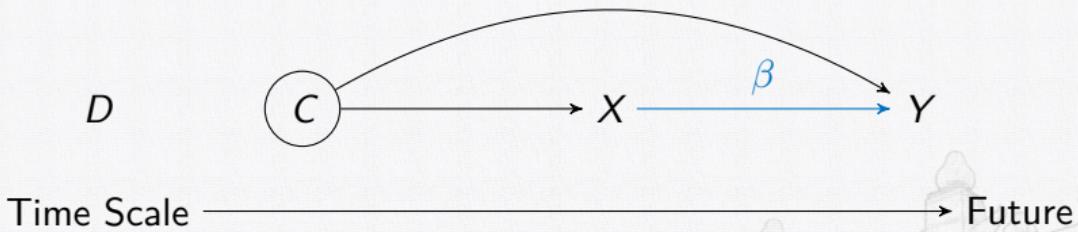


- ▶ X 到 Y 的箭头意味着 X 可能影响 Y , 而不是 Y 影响 X
- ▶ X 和 Y 之间有箭头意味着 X 可能影响或者不影响 Y
- ▶ D 和 C, X, Y 之间没有箭头意味着 D 不可能影响 C, X, Y 中的任何一个

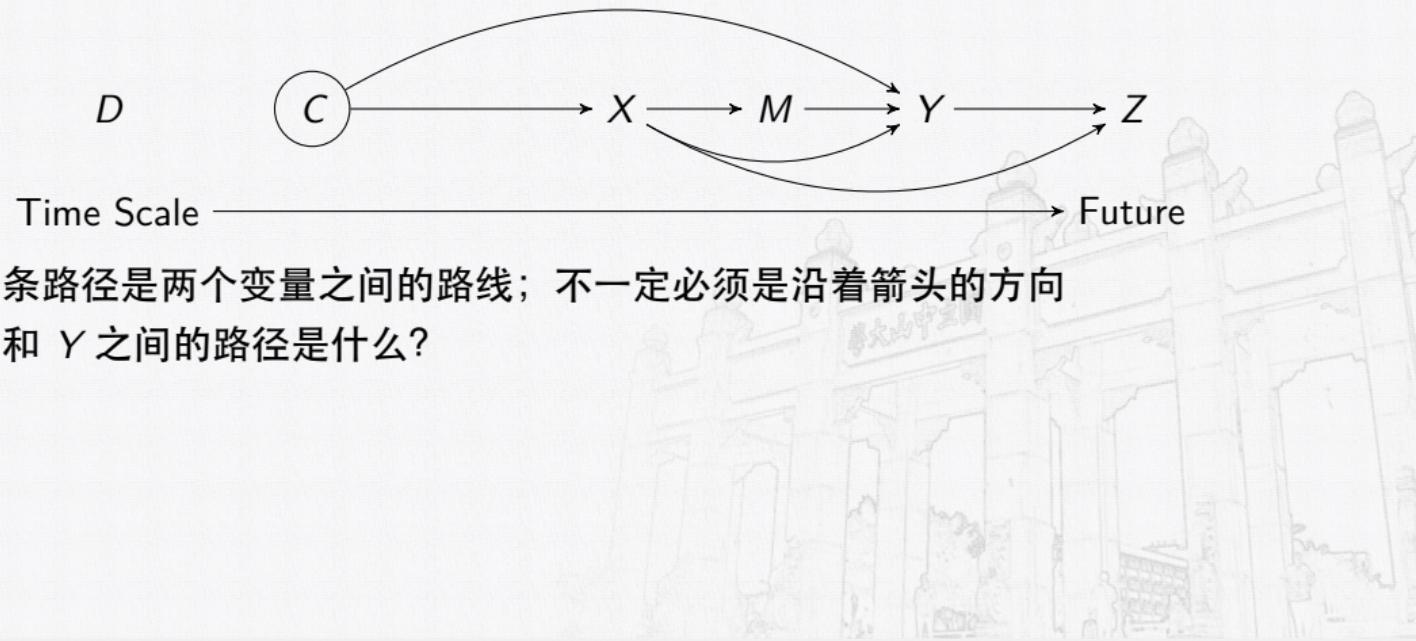
- ▶ 无环意味着一个变量不可能影响它自身，例如：我今天的体重不能影响我今天的体重
- ▶ 但是，我今天的体重肯定会影响我明天的体重
- ▶ 这个随时间变化的过程可以使用如下图示来展示：



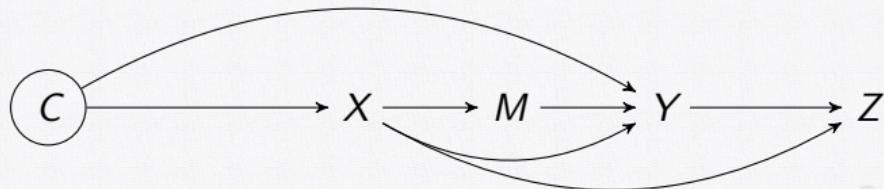




- ▶ 一个变量 V 的祖先 是所有直接或者间接影响 V 的变量
- ▶ 一个变量 V 的后代 是所有直接或者间接被 V 影响的变量

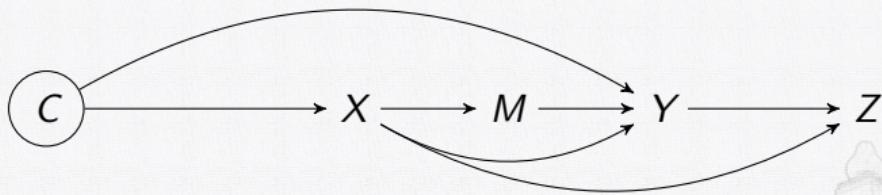


- ▶ 一条路径是两个变量之间的路线；不一定必须是沿着箭头的方向
- ▶ X 和 Y 之间的路径是什么？

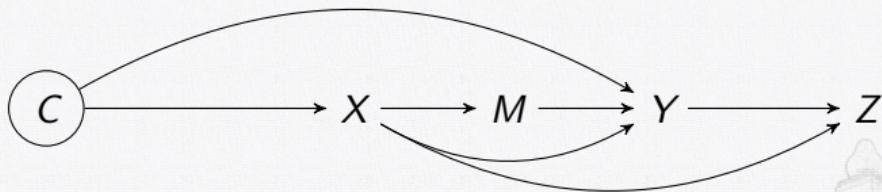


- ▶ $X \rightarrow Y$
- ▶ $X \rightarrow M \rightarrow Y$
- ▶ $X \leftarrow C \rightarrow Y$
- ▶ $X \rightarrow Z \leftarrow Y$

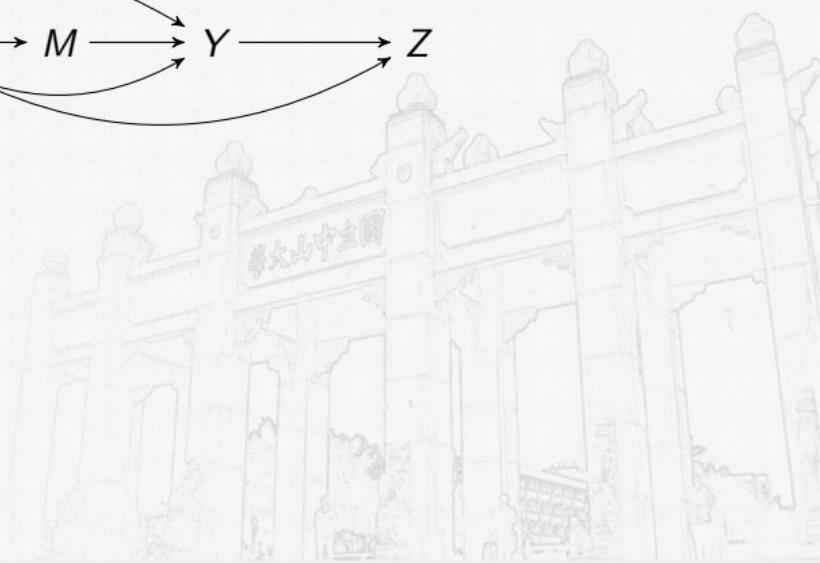


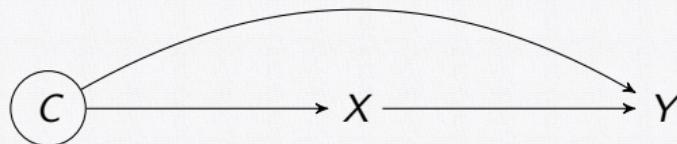


- ▶ 因果路径 causal path 两个变量之间沿着箭头方向的路线
- ▶ X 和 Y 之间的因果路径是什么?



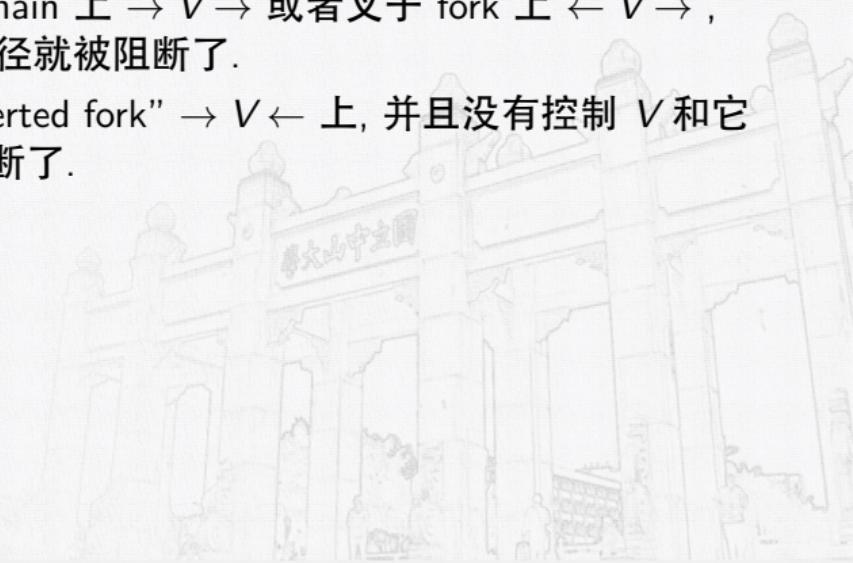
- ▶ $X \rightarrow Y$
- ▶ $X \rightarrow M \rightarrow Y$





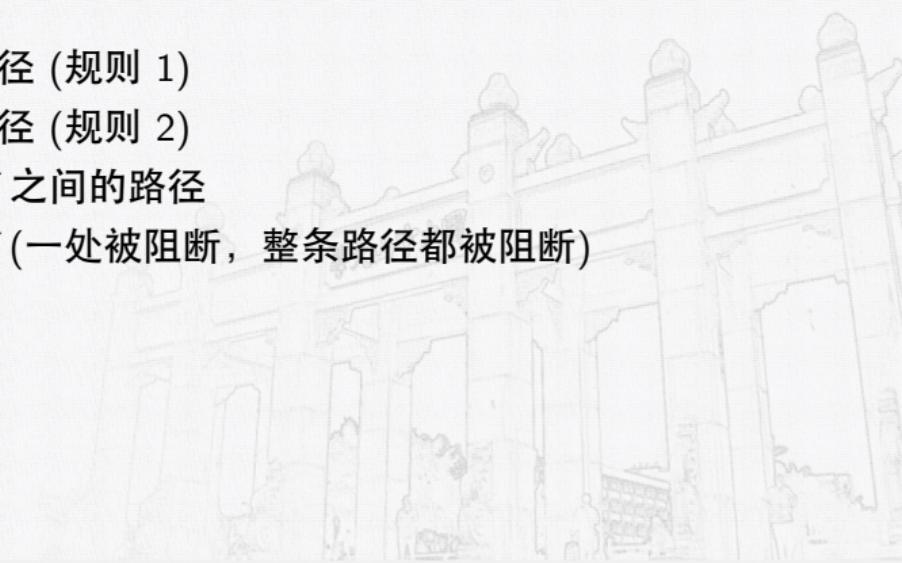
- ▶ 所有的路径（因果路径和非因果路径）可以根据两条判断规则来决定他们是开放路径 open paths 还是阻断路径 blocked paths

- ▶ 如果有一个变量 V 位于一个链条 chain 上 $\rightarrow V \rightarrow$ 或者叉子 fork 上 $\leftarrow V \rightarrow$, 并且控制 control 了 V , 那么这条路径就被阻断了.
- ▶ 如果有一个变量 V 位于倒叉子"inverted fork" $\rightarrow V \leftarrow$ 上, 并且没有控制 V 和它的任何后代, 那么这条路径就被阻断了.





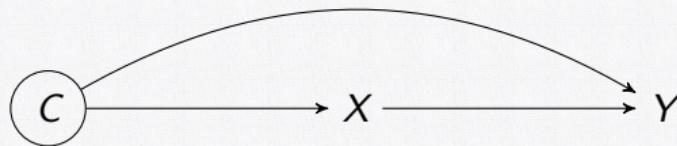
- ▶ 控制 A 阻断了 X 到 Y 之间的路径 (规则 1)
- ▶ 控制 B 打开了 X 到 Y 之间的路径 (规则 2)
- ▶ 同时控制 A 和 B 阻断了 X 到 Y 之间的路径
- ▶ 不控制 A 或者 B 阻断了 X 到 Y (一处被阻断, 整条路径都被阻断)



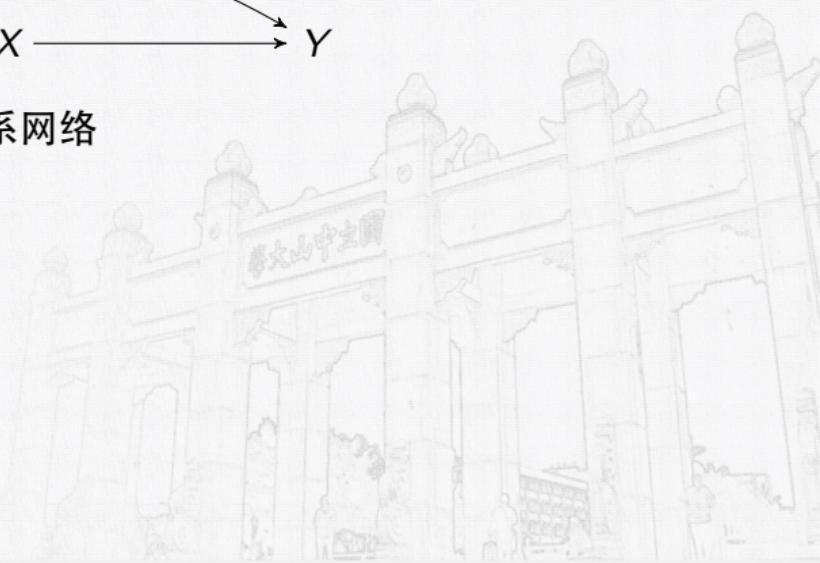
注意：

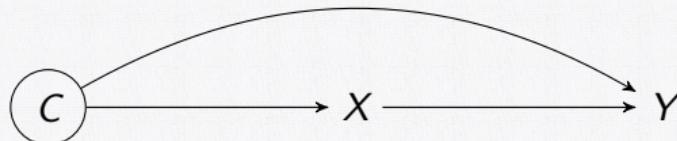
- ▶ 如果 X 到 Y 之间到所有通路都被阻断了，那么 X 和 Y 是独立的、不相关的
- ▶ 如果 X 到 Y 之间至少有一条通路是开放的，那么 X 和 Y 一般是有关系的、不独立的



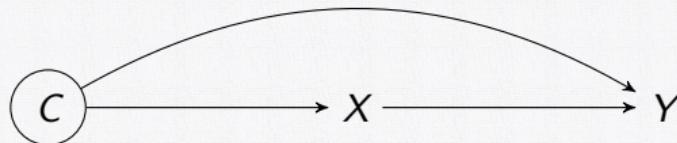


- ▶ 假设以上 DAG 描述了真实的因果关系网络
- ▶ 拟检验 X 是否对 Y 有因果关系
- ▶ 是否应该控制 C , 为什么?



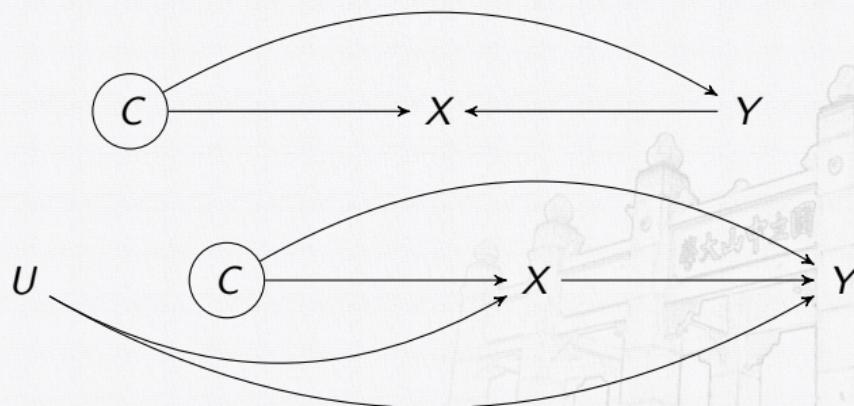


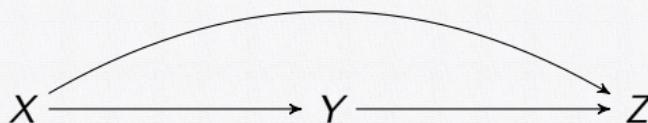
- ▶ 假设不控制 C , 我们发现 X 和 Y 之间存在关系.
- ▶ 一个解释: 因果路径 $X \rightarrow Y$
- ▶ 另外的解释: 开放的非因果路径 $X \leftarrow C \rightarrow Y$
- ▶ 因此, 如果 X 和 Y 之间存在关系, 在不控制 C 的情况下, 不能证明因果路径 $X \rightarrow Y$ 是存在的.



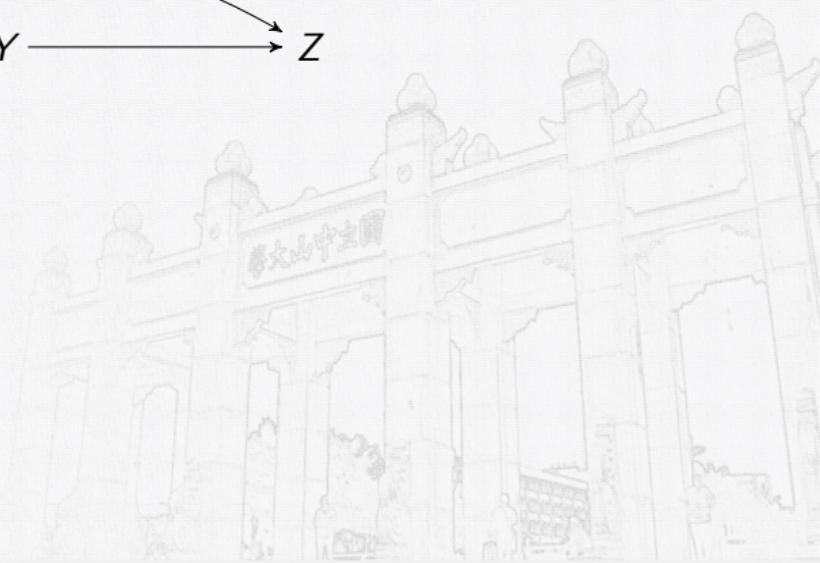
- ▶ 假设控制了 C , 我们发现 X 和 Y 之间存在关系.
- ▶ 唯一的解释: 因果路径 $X \rightarrow Y$
- ▶ 因为这个非因果路径 $X \leftarrow C \rightarrow Y$ 在控制了 C 的情况下是被阻断的
- ▶ 因此, 在控制了 C 的情况下, X 和 Y 存在关系, 证明了 $X \rightarrow Y$ 因果路径存在.

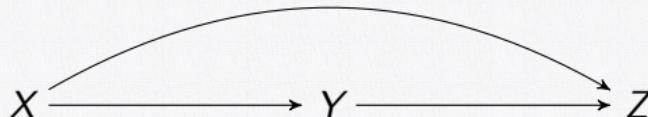
- ▶ 如果 DAG 不正确，控制 C 也不能证明因果关系
- ▶ 反向因果关系
- ▶ 未被测量的混杂



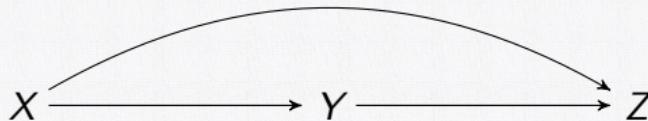


- ▶ 假设以上 DAG 是正确的
- ▶ 拟检验 X 对 Y 的因果关系
- ▶ 是否应该控制 Z , 为什么?





- ▶ 假设控制了 Z , 我们发现 X 和 Y 之间存在关系
- ▶ 一个解释: 因果路径 $X \rightarrow Y$
- ▶ 另外一个解释: 非因果路径 $X \rightarrow Z \leftarrow Y$ 被打开了 (规则 2)
- ▶ 因此, 当控制 Z 时, 发现 X 和 Y 之间有关系, 不能证明 $X \rightarrow Y$ 路径是存在的.

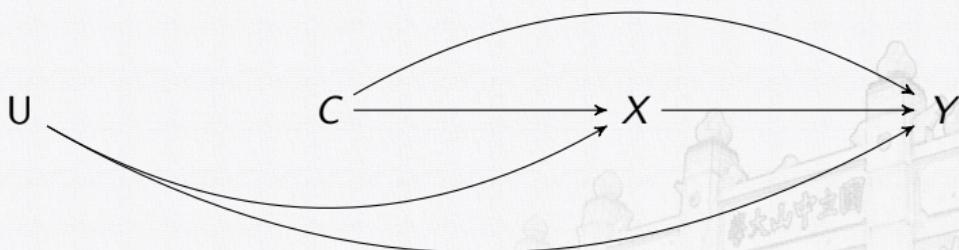


- ▶ 假设不控制 Z , 发现 X 和 Y 之间有关系.
- ▶ 唯一的解释: 因果路径 $X \rightarrow Y$
- ▶ 非因果路径 $X \rightarrow Z \leftarrow Y$ 被天然的阻断了 (规则 2)
- ▶ 因此, 当不控制 Z 时, X 和 Y 之间存在关系, 可以证明因果路径 $X \rightarrow Y$ 存在.

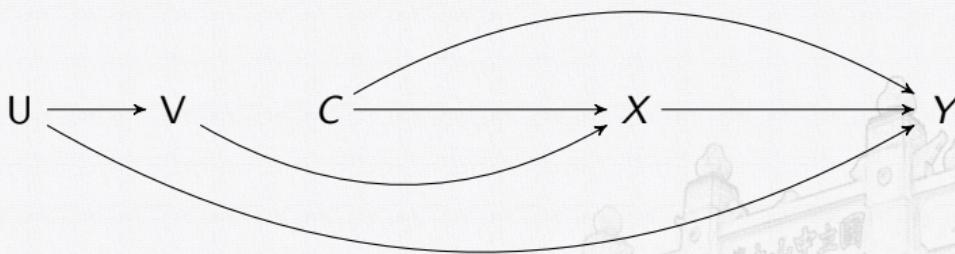
- ▶ 只控制可以阻断非因果通路的变量
- ▶ 不控制可以打开非因果通路的变量
- ▶ 请回忆 DAG “时间轴” 这个概念，只控制过去，不控制将来！



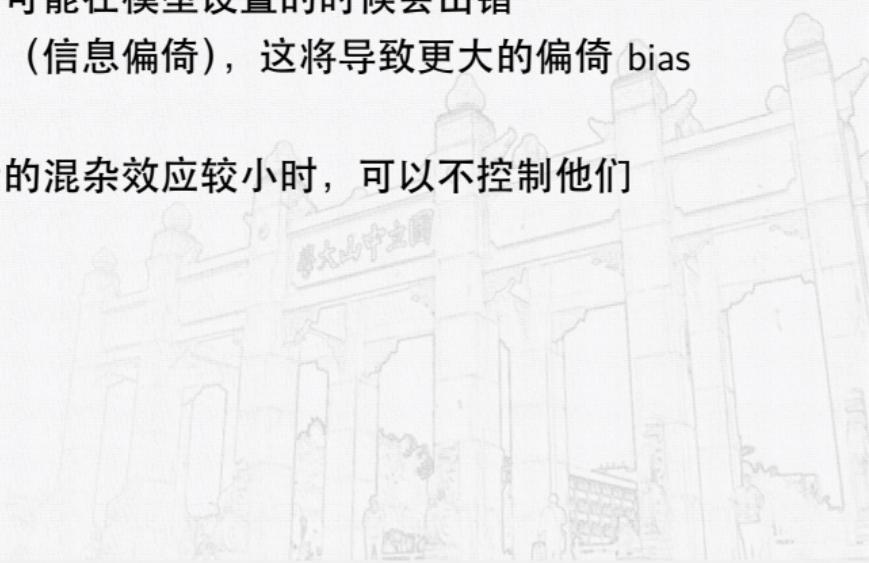
- ▶ 未被测量的混杂
- ▶ 尽可能的减少混杂



- ▶ 然而，如果 V 是 U 到 X 之间的中介变量，我们仍然可以控制未被测量的混杂



- ▶ 更多的变量意味着更复杂的模型，可能在模型设置的时候会出错
- ▶ 某些变量可能更容易出现测量误差（信息偏倚），这将导致更大的偏倚 bias
- ▶ 某些变量可能会降低统计把握度
- ▶ 当出现这些情况的时候，某些变量的混杂效应较小时，可以不控制他们



- ▶ 传统的控制变量（选择混杂因素）的方法可能比较主观、难以把握
- ▶ DAG 可以用来选择变量，但是需要依靠寄往的知识
- ▶ DAG 更重要的是用来方便交流（你与临床医生、与审稿人等）
- ▶ www.dagitty.net

